

1. Realms of physics

物理 - 描述物体運作的科学, 小到夸克、原子, 大到星系、宇宙。

可以解釋、描述所有的物理現象。一般將物理區分成 6 個類別:

Mechanics, Wave motion, Thermodynamics, Electromagnetism, Optics, and Modern physics.

DVD 的運作就包含了這 6 個類別的物理。

2. 測量與單位

观测 → 規則 → 物理定律 → 檢驗

观测需要單位, 目前普遍使用的系統為

metric (公制) system: 以 kg (公斤) · m (公尺) · s (秒) 作為質量、長度、時間的單位。

SI (international system of units): 對這些單位進行明確的定義。

— 長度:

最早的定義: $1\text{m} = \text{赤道到北極的 } 10^{-7}$

1889: 標準公尺; Pt-Ir bar.

1960: 以光波長為單位定義公尺 - Kr86 的橘紅光波長的 $1650763.73\lambda = 1\text{m}$.

⇒ 操作型定義 → 普同性。

1983: 光的行進距離定義“公尺”:

光在真空中, $(3 \times 10^8)^{-1}$ s 所走的距離 $\equiv 1$ m,

$\hookrightarrow (299,792,458)^{-1}$

i.e. 光在真空中的 speed 為 $299,792,458$ m/s.

Time:

最早的定义也來自地球運動 \rightarrow 不準確!

1967: Cs 原子鐘, Cs^{133} ground state 的兩個 hyperfine 能階間的躍遷週期的 9,192,631,770 倍為 1 s.

Mass:

Pt-Ir 合金錠

\Rightarrow 正尋求其他準確的 operational 定義.

如定義 C^{12} 的 mass 為 12 個 amu, $1 \text{ amu} = 1.66053886 \times 10^{-27} \text{ kg}$

其他 SI units: (7 種)

m, s, kg 外, 有 ampere (A) for 電流、

kelvin (K) for 溫度、

mole (mol) for 物質的暈, and

candela (cd) for 照度 (luminosity).

燭光

其他單位 = 角度

2 維平面角 = radian (rad)

3 維立體角 = steradian (sr)

rad



度: $\frac{1}{360}$ 圓弧所張開的圓心角 = 1°

rad: 與半徑等長的圓弧所張開的圓心角。

沒有單位。

$$\therefore 360^\circ = 2\pi, \quad 1 \approx 57.3^\circ \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\pi}{2} = 90^\circ, \quad \frac{\pi}{4} = 45^\circ \\ \frac{\pi}{3} = 60^\circ, \quad \frac{\pi}{6} = 30^\circ \end{array} \right.$$

$$\text{任意 } \theta = \frac{s}{r}$$



Speed 的定義 $v = \frac{ds}{dt}$

$$= \frac{d}{dt}(r\theta) = r \frac{d\theta}{dt} = r\omega, \omega \text{ 為角速率。}$$

sr = 球面上與半徑平方相等的面積所張開的球心角。

\therefore 球的 $sr = 4\pi$ 。

用字首表數量 (Table 1.1) \rightarrow 常用:

單位符號的表示: 一般為小寫如 kg, m, s。

但如次人名為單位如 Newton, Ampere,

則需大寫, 如牛頓 - N, 安培 - A。

唯一的例外是體積單位用 L 表示,

\therefore 也易與 l 混淆。

T	10^{12}
G	10^9
M	10^6
k	10^3
<hr/>	
m	10^{-3} ; mm
μ	10^{-6} ; μm
n	10^{-9} ; nm
p	10^{-12} ; pm

准 SI 單位系統最常見者為英制單位。 | mile \approx 1.6 km

3. 數字

科學記數法 (scientific notation): $\overset{1 \sim 9 \text{ (-位)}}{\uparrow} \square.\underbrace{\square\square\square\dots}_{N \text{ 位}} \times 10^n \quad (n \in \mathbb{Z})$

有效位數 (significant figures, SF)

科學記數法中, 有效位數 = $N+1$

\rightarrow 12000 的有效位數不明 (至少 2 位) (不科學的記法),

但 12000.0 的有效位數為 6 位。



* 有效位數愈少，愈不精確 (precise)。且計算過程無法提高有效位數。

For x and \div , 最後的答案的有效位數 = 最少的有效位數。

例: $\frac{3.6479 \times 2.6}{1.485} = (6.387 - \text{計算結果}) = 6.4$

For + and -, 有效位數則僅保留到小數點右邊最少的位數。

例: $17.524 + 2.4 - 3.56 = (16.364 - \text{計算結果}) = 16.4$

4. 學物理

簡單但具挑戰性:

Simplicity: 物理学的基本原理 (principles)、定律 (laws) 不多。如守恒原理 (動量、角動量、質能、電荷...) 及運動定律。

challenge: 瞭解並應用原理和定律到問題上。

⇒ 須要策略: IDEA

I: Interpret — 問題解析。

D: Develop — 步驟。

E: Evaluate — 計算: 以符號代替物理量, 最後再代入數值。

A: Assess — 評估答案: dimension 對嗎?

在明顯的特別情形下是否正確?

↳ 如 $g=0$ or 物體的 mass = 0 or ∞ ,
or 摩擦力 = 0 or 斜坡的角度 = 0, ...



1. 平均速度 及 瞬間速度

position, distance \rightarrow average speed

displacement (位移) $\Delta x = x_2 - x_1$

average velocity $\bar{v} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1}$

$\Delta \equiv$ the change in ... or the change between A and B.

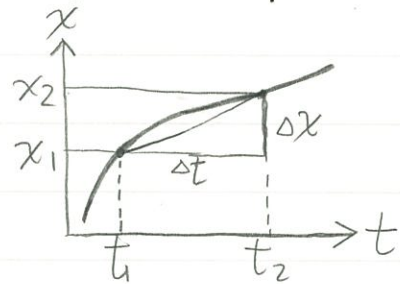
$=$ final 的量 $-$ initial 的量 $\rightarrow \Delta t > 0$ for $t = \text{time}$

位移 及 速度 皆是向量, 在 1D 中, 向量以正、負表示.

瞬間 (instantaneous) 速度: 某一時間點, 物體的 velocity

t_1 及 t_2 的瞬間速度 $\equiv t_1$ 物體的 velocity

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad \begin{cases} \Delta x = x_2 - x_1 \\ \Delta t = t_2 - t_1 \end{cases}$$



$=$ (x, t) 圖上, t_1 點上的切線 (slope)

$\equiv \frac{dx}{dt}$ (x 的導數 derivative)

$=$ 在 (x_1, t_1) 點上的切線 (tangent line) slope.

2. 加速度 (acceleration)

類似於 \bar{v} 及 v , 可定義平均加速度 over Δt 為 $\bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$,

瞬間加速度 (即物體的加速度)

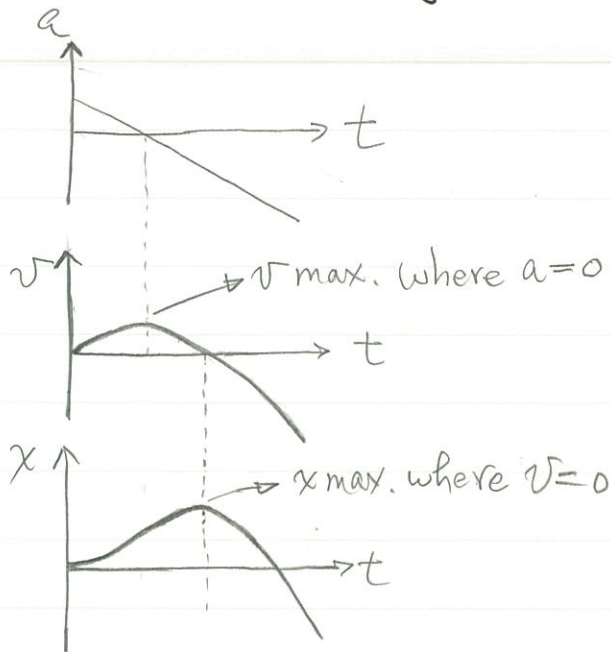
$a = \frac{dv}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} = (v, t)$ 圖上的切線 slope.

$= \frac{d}{dt} \left(\frac{dx}{dt} \right) = \frac{d^2x}{dt^2}$ (x 的二次導數)

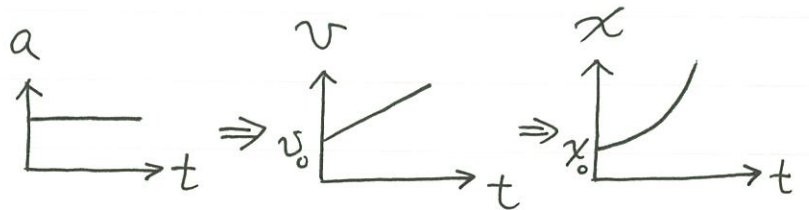
acceleration : \vec{v} 及 \vec{a} 同方向
 deceleration : \vec{v} 及 \vec{a} 反方向 } 統稱 acceleration

$[a]$ (表 a 的單位) $=$ 距離 / 時間² $= \text{m/s}^2$ (SI unit)

(x, v, a) vs. t 圖: Fig. 2.7



3. 等加速度運動
i.e. $a = \text{常數}$.



實例 = 地表附近之加速度 (no air resistance)

$$\begin{aligned} \therefore v &= v_0 + at \\ x &= x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} at^2 \end{aligned} \quad]$$

消去 t : $v^2 - v_0^2 = 2a(x - x_0)$

消去 a : $x - x_0 = \frac{1}{2}(v_0 + v)t = x_0 + \bar{v}t.$

} Table 2.1

(上4式可由 a, v 的定義及積分求得)



地球表面附近的向下加速度為定值 $g = 9.8 \text{ m/s}^2$,
 限定條件 = free fall body (自由落體), 只有重力作用, 不
 包含氣流阻力。

Note: In 1D, a 與 v 的相對方向只有2種: 同方向 or 反方向。

In 2D 以上, 則有更多的可能性。

1. 向量、分量、 \vec{v} and \vec{a}

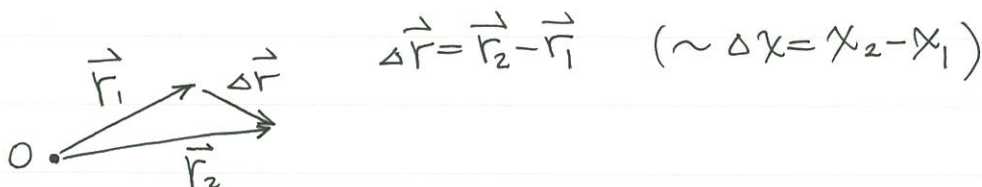
1D: 一個變數, 正負號代表方向。

2D 以上: 用向量描述。具有方向的物理量, 有大小, 及方向。

vs. 純量 (scalar): 只有大小, 如動能, 質量。

位置向量 (position vector): \vec{r}

位移向量 (displacement vector): $\Delta\vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$ 的變化量。



• 向量分量 (Components)

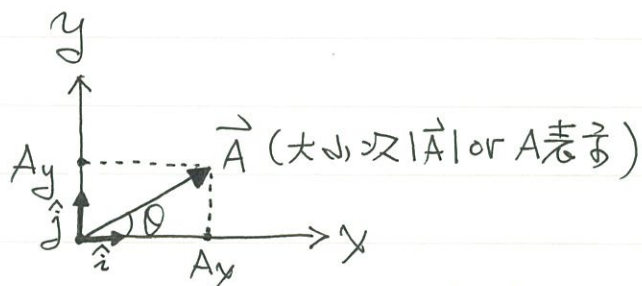
如右圖, A_x 、 A_y 分別是 \vec{A} 在 x 、 y 方向上的分量。 $\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j}$

$\therefore A_x = A \cos \theta, A_y = A \sin \theta,$

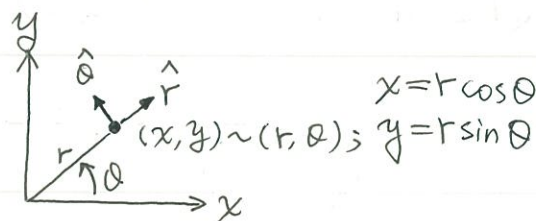
and $\tan \theta = A_y / A_x$, where $\hat{i}, \hat{j}, (\hat{k})$ 分別是 $x, y, (z)$ 方向上的單位向量。

[參考: 2D 極座標 (polar frame)]

→ 其他座標系統



(Note that the components themselves aren't vectors but scalars!)



• 類似於 1D 的定義:

The change in position: displacement $\Delta\vec{r}$

The change in velocity: $\Delta\vec{v}$

$\vec{v} = \frac{\Delta\vec{r}}{\Delta t}$ and $\vec{v}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}(t)}{dt}$



\therefore if $\vec{r} = x \hat{i} + y \hat{j}$, then $\vec{v} = \frac{dx}{dt} \hat{i} + \frac{dy}{dt} \hat{j} = v_x \hat{i} + v_y \hat{j}$

Similarly, $\vec{a} = \frac{\Delta\vec{v}}{\Delta t}$ and $\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt}$.

3D or 2D 的曲線運動必定是加速度運動, i.e. $\vec{a} \neq 0$, \therefore 曲線運動至少表示其方向有改變, $\therefore \Delta \vec{v} \neq 0$.

$\therefore \vec{a}$ 的作用: speeding up or slowing down and changing direction,
 when $\vec{a} \perp \vec{v}$: v 不變, 但 \vec{v} 的方向改變。
 例 = 圓周運動 (§3.6), \vec{a} always $\perp \vec{v}$

(2. 相對運動)

A 對 B 的相對運動 velocity = \vec{v}_{AB}
 B 對 C " = \vec{v}_{BC}
 則 A 對 C " = $\vec{v}_{AC} = ?$

Obviously, $\vec{v}_{AC} = \vec{v}_{AB} + \vec{v}_{BC}$ (valid only when $v \ll$ 光速)

3. 等 \vec{a} 運動的拋體 (projectile) 運動

- When \vec{a} 為固定常數 \rightarrow 其分量當然也是固定的常數
 \Rightarrow 每個分量上的方向視為 1D 運動, 各個方向運動各自獨立不相關。
 \therefore for constant \vec{a} , 1D \rightarrow 2D or 3D

$$\begin{cases} \vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{a}t \\ \vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{v}_0t + \frac{1}{2}\vec{a}t^2 \end{cases}$$

地表附近重力場 $\vec{g} = \text{constant}$. 在不計空氣阻力下 (free fall body) 的 2D 運動為拋體運動: 只有在垂直方向有固定 \vec{a} 作用。

坐標系, $\begin{matrix} \uparrow y \text{ (上)} \\ \rightarrow x \text{ (水平)} \end{matrix}$: $\vec{g} = -g\hat{j}$

$\begin{matrix} \rightarrow x \\ \downarrow y \text{ (下)} \end{matrix}$: $\vec{g} = g\hat{j}$

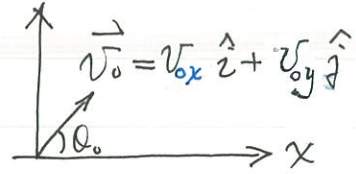
$\vec{v}_0 = v_{0x}\hat{i} + v_{0y}\hat{j}$

θ_0

$\begin{cases} v_x = v_{0x} \\ v_y = v_{0y} - gt \\ x = x_0 + v_{0x}t \\ y = y_0 + v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 \end{cases}$ (羅)

- Projectile trajectories (軌跡 = path)

拋體在 $x-y$ 平面上的軌跡 $y(x) = ?$



$$x = x_0 + v_{0x}t = 0 + v_0 \cos \theta_0 \cdot t$$

$$y = y_0 + v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 = 0 + v_0 \sin \theta_0 \cdot t - \frac{1}{2}gt^2$$

消去 $t \Rightarrow y = x \cdot \tan \theta_0 - \frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta_0} x^2 = \text{a parabola}$

(這是物理的基本方程式, 不需記!)

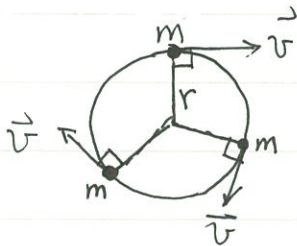
- Projectile 的水平射程 (range)

For $y=0$, $x=0$ (原發射點) or $x = \frac{v_0^2}{g} \sin 2\theta_0$ (range)

\therefore max 水平射程 occurs at $\theta_0 = 45^\circ$

(\rightarrow 考慮空阻時, max. 水平射程 occurs at $\theta_0 < 45^\circ$, why?)

4. 等速率圓周運動 (Uniform circular motion \equiv UCM)



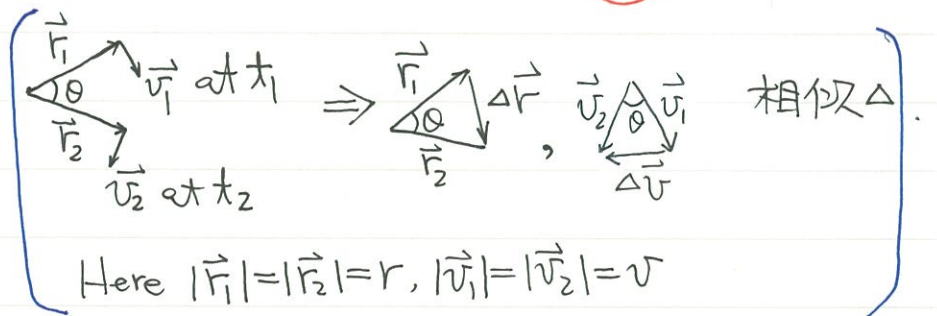
2D 的重要運動形式: m 的 speed 固定, 但方向為切線方向。
 \therefore 有加速度 \vec{a} , $\vec{a} = ?$



$$\vec{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

from 相似 Δ , $\frac{\Delta v}{v} = \frac{\Delta r}{r}$

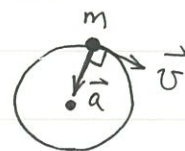
when Δt 很小時,
 $\Delta r \approx \text{弧長} = v \cdot \Delta t$



$$\therefore \frac{\Delta v}{v} = \frac{v \cdot \Delta t}{r} \Rightarrow \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v^2}{r} = \vec{a}, \quad \therefore \text{as } \Delta t \rightarrow 0, \quad \boxed{a = \frac{v^2}{r}, \text{ 方向: 向圓心}}$$

牛頓稱之為向心加速度 (centripetal)

注意: UCM is not a constant \vec{a} motion!



UCM的週期 $T =$ 繞一周的時間

$$\therefore T = \frac{2\pi r}{v}$$

$$\therefore a = \frac{v^2}{r}, \therefore a = \frac{4\pi^2 r}{T^2}$$

非等速^動圓周運動 $\Rightarrow \vec{a}$ 不只是有向心的分量 a_r , 也有切線方向的分量 a_t .

a_r 用於改變方向,

a_t 用於改變切線速率 v .



r = radial (徑向方向)
t = tangent (切線方向)

進行曲線運動的物體就是非UCM.

1. • Dynamics = the subject of "why" of motion.
 → isn't about what causes motion itself;
 it is about what causes changes in motion.
 不是「運動」本身, 而是「運動改變」的原因。
 Changes in what? \Rightarrow position, velocity, acceleration.

Galileo identified the right question about motion. But it was Newton who formulated the laws how motion changes

Newton I and II laws \Rightarrow force \leftrightarrow change in motion.
 Force is a vector, 向量可以合成、分解. \therefore 有數力作用在物體上時 \Rightarrow net force (淨力).
 \therefore 物體可以受力作用而沒有改變運動狀態, \therefore net force = 0.

- Newton I = 淨力為零 \Leftrightarrow 靜者恆靜, 動者恆作等速度運動.
 (又稱 inertia law - 慣性定律) (uniform motion = unchanging motion)

Newton II: $\vec{F}_{net} = \frac{d}{dt} \vec{p} = \frac{d}{dt} (m\vec{v})$
 $= m\vec{a}$ (when m remains constant.)

相對性原理

Note: Newton II 包含 Newton I? Newton I 有何特殊之處?
 Newton I 是在 $\vec{F}_{net} = 0$ 的狀況, \therefore when $\vec{F}_{net} = 0$, 則 $m\vec{v} = \text{constant}$, 其中有 $\vec{v} = 0$ (靜) 及 $\vec{v} \neq 0$ (動).

Force 的單位: 1 newton (= 1 N) = 1 kg \cdot m \cdot s⁻².

慣性質量 m : a measure of an object's inertia
 and determines the object's response to a force.

Note: Newton laws 不適用在 $\vec{a} \neq 0$ 的系統內!

例:

Case (i) 在地面上放置一球 \rightarrow 球靜止, 且我無相對運動.

\therefore Newton I works.

Case (ii) 在雲霄飛車的車箱地板上放置一球 \rightarrow 一放手, 球即沿切線方向飛走, 沒有作用力之下, 球也我有相對運動.

\rightarrow Newton laws fail!

但地面的觀察者則認為沒錯, Newton laws work.

雲霄飛車是一個 $\vec{a} \neq 0$ 的系統, 在其內 Newton laws 不 work.

地面系統: $\vec{F}_{\text{net}} = 0$, 特稱為慣性參考座標系 (inertial reference frame, 簡稱 IRF)

\Rightarrow Newton laws work only in IRFs.

Which one is an IRF? Earth?

嚴格說, 地球 is not an IRF, but 地球的轉動對大部份運動的影響甚微 (除大氣及海洋運動), 如 Case (i) 的實驗.

如果地球不是 an IRF, which one is? \rightarrow no one is (狹義相對論)

2. Forces

種類: contact forces (macroscopic) and 超距力 (acts at a distance)

三種基本力: Gravity, electroweak forces and strong forces.

Electroweak — [weak nuclear force
electromagnetism (電磁力) — 生活中大部份的力.

Strong force — binding quarks to form 中子、質子及其他粒子.

重力 (gravity force)

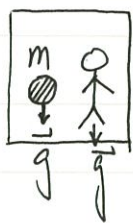
— [mass (質量): 物體固有的性質, 不因地而異, Rg .
Weight (重量): 作用在物體上的力, N (牛頓).

例: 重力加速度為 a 的星球上, 質量 m 的物體, 重量為 ma .



∴ 在沒有 \vec{a} (i.e. $a=0$), 如量際空間, 重量 = 0, 但 $mass \neq 0$, 但重量 = 0 並不代表物體所受的 $\vec{F}_{net} = 0 \Rightarrow$ weightlessness (失重狀態).
 例: 國際太空站內的人員, 自由落體電梯內的人員.

Fig. 4.9



同時具有 \vec{g} .

定律

3. Newton 的運用

重要步驟: Draw a free-body diagram

- (i) 辨識物體及所有作用在物體上的力.
- (ii) 將物體以“黑點”表示, 移除背景物.
- (iii) 在“黑點”上畫出所有作用力向量, 向量的尾端在“黑點”上.
- (iv) $\vec{F}_{net} = m\vec{a}$.

\Rightarrow 在範例中展示.

4. Newton III law and normal force (正向力)

- III: if A 施加一力在 B 上, 則 B 亦施加一方向相反, 大小相同的力在 A 上. (作用力 + 反作用力定律)

$$\Rightarrow \vec{F}_{AB} = -\vec{F}_{BA}$$

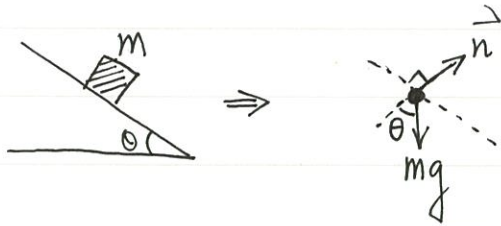
Note: \vec{F}_{AB} + \vec{F}_{BA} 分別作用在不同的物體上!
 ∴ 不會互相抵消.

- Normal force (用 \vec{n} 表示): 在接觸面上以垂直接觸面方向作用在物體的力.

e.g.



table?



Newton III 次例證明:
Example 4.4 and
GOT IT? 4.5

- 力的測量 = Hooke's law

理想 spring 對外施加的力正比於壓縮量或伸長量

$$F_{sp} = -kx$$

F_{sp} : spring force
(spring 對外的作用力)

k : Spring constant or force constant 是 spring 堅硬度的表現, 單位 = N/m

x : spring 的位移量 (相對於自然長度)

